

VIT_SERV

Contrôle de la vitesse de mouvement d'un servo

Ce contrôleur s'intercale entre le récepteur et le servo à commander.

Il fonctionne indifféremment sur une voie récepteur linéaire ou tout ou rien : la tête de servo tourne avec une vitesse maximale contrôlée, et s'arrête dès que la position commandée est atteinte.

Les vitesses des deux sens de rotation du servo sont indépendantes l'une de l'autre : un potentiomètre pour chaque sens de rotation permet d'ajuster chaque vitesse entre $\frac{1}{4}$ de seconde et plus de 10 secondes pour une rotation standard de 120° environ (d'une butée à l'autre de la commande).

Piloté par microprocesseur, le fonctionnement est très fiable, et les réglages sont très stables. Une fois vos réglages effectués, une goutte de vernis sur les potentiomètres les empêchera de se dérégler.

VIT-SERV fonctionne avec une alimentation réception en 4 ou en 5 élt.

Il est équipé de connecteurs compatibles JR/Graupner, Futaba, Hitec et UNI, c'est à dire avec le « plus » alimentation au centre du connecteur.